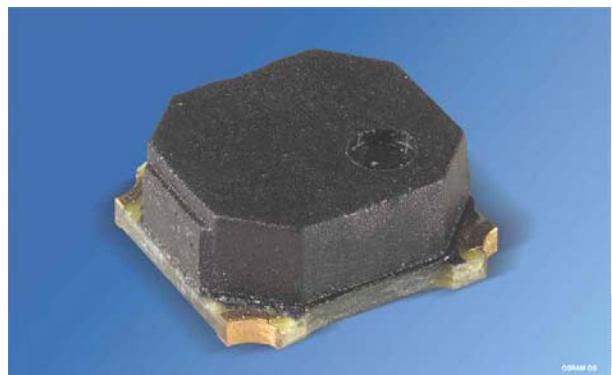


SMD Kippsensor mit digitalem Ausgang (SFH 7710) SMD Orientation-Sensor with digital output (SFH 7710)

Lead (Pb) Free Product – RoHS Compliant



Wesentliche Merkmale

- Optische Erkennung der Verkipfung durch gravitationsabhängige Position einer Stahlkugel
- Niedriger Stromverbrauch
- digitaler Ausgang, open drain
- Definierter Schaltwinkelbereich
- Sehr kleines SMD Gehäuse
- Für IR-Reflow-Löten geeignet
- IC gesteuerter Sensor

Main features

- optical detection of orientation by gravity dependent position of a steel ball
- Low current consumption
- digital output, open drain
- Defined range of switching angle
- Very small SMD package
- Suitable for IR reflow soldering
- IC controlled sensor

Anwendungen

- Digitalkameras
- Camcorder
- Mobiltelefone
- Computer Zubehör

Applications

- Digital cameras
- Camcorders
- Mobile phones
- Computer peripherals

| Typ Type | Bestellnummer Ordering Code |
|-------------|--------------------------------|
| SFH7710 | Q65110A4407 |

Grenzwerte

Maximum ratings

| Bezeichnung Parameter | Symbol Symbol | Wert Value | Einheit Unit |
|---|------------------|---------------|-----------------|
| Versorgungsspannung Supply voltage | V_{CC} | -0.2 ... 6 | V |
| Ausgangsspannung Output voltage | V_O | -0.3 ... 4.5 | V |
| Ausgangsstrom Output current | I_O | 10 | mA |
| Lagertemperatur Storage temperature range | T_S | -40 ... 100 | °C |
| Elektrostatische Entladung Electrostatic discharge - human body model (according to: Class I) - machine model (according to: AEC-Q100-003-REV-D, classification M3) | V_{ESD} | 2 200 | kV V |
| latch up Schutz latch-up protection (according to: EIA/JESD78 Class I) | | 20 | mA |

Empfohlener Arbeitsbereich

Recommended Operating conditions

| Bezeichnung Parameter | Symbol Symbol | Wert Value | | Einheit Unit |
|---|------------------|---------------|-----|-----------------|
| | | Min | Max | |
| Betriebstemperatur Full operational ambient temperature range | T_A | -20 | +65 | °C |
| Versorgungsspannung Supply voltage | V_{CC} | 2.3 | 3.6 | V |
| Versorgungsspannungsstörungen * (Frequenzbereich: 0...20kHz) Supply voltage noise * (frequency range: 0...20kHz) | $dV_{CC\ pp}$ | | 0.2 | V |
| Ausgangsspannung Output voltage | V_O | 1,7 | 3,6 | V |
| Pull-up Widerstand Pull up resistance | $R_{pull\ up}$ | 10 | 100 | kΩ |

* Der Emitter wird mit 10 mA gepulst betrieben; das bedeutet, dass jeder Widerstand in Serie zu V_{CC} einen Spannungsabfall in der Versorgungsleitung verursacht. Daher wird empfohlen diesen Serienwiderstand kleiner 10 Ω zu halten. Die minimale Versorgungsspannung (V_{CCmin}) darf keinesfalls unterschritten werden.

* The emitter is driven with 10 mA in pulsed mode; this means that any series resistor to V_{CC} causes a voltage drop on the power line. It is recommended to keep the series resistor below 10 Ω. The supply-voltage may not fall below V_{CCmin} .

Kennwerte Characteristics

(TA=25°C)

| Bezeichnung Parameter | Symbol Symbol | Wert Value | | | Einheit Unit |
|--|-----------------------|---------------|------|------|-----------------|
| | | Min. | Typ. | Max. | |
| Minimale Betriebsspannung für Startphase (siehe Figure 3) Minimum required supply voltage for start-up (see Figure 3) | V _{CC,start} | 0.8 | | 2.0 | V |
| Länge der Startphase (siehe Figure 3) Start up time (see Figure 3) | t _{start} | 60 | | 120 | ms |
| Durchschnittlicher Stromaufnahme ¹⁾ Mean current consumption ¹⁾ | I _{mean} | | | 50 | µA |
| Spitzenstromaufnahme ¹⁾ Peak current consumption ¹⁾ | I _{peak} | | | 20 | mA |
| Ausgangsleckstrom "high" Output leakage current "high" V _O = 3,6 V | I _{OH} | | | 5 | µA |
| Ausgangsspannung "low" Output voltage "low" I _{OL} =10 mA (V _{CC} =2,3 V) | V _{OL} | | | 0,5 | V |
| Aktualisierung des Ausgangssignals ¹⁾ Refresh of output signal ¹⁾ | t _{refresh} | | 90 | | ms |
| Kippwinkel mit Ausgangszustand "low" (siehe Figure 1) Tilt angle with output state "low" (see Figure 1) | α _t | 70 | | 200 | ° |
| Kippwinkel mit Ausgangszustand "high" (siehe Figure 1) Tilt angle with output state "high" (see Figure 1) | α _u | 250 | | 20 | ° |

¹⁾ gepulster Betrieb: Dauer LED an: ~44 µs / Dauer LED aus: ~90 ms

¹⁾ pulsed operation mode: LED on time: ~44 µs / LED off time: ~90 ms

Funktionsdiagramm Functional diagram

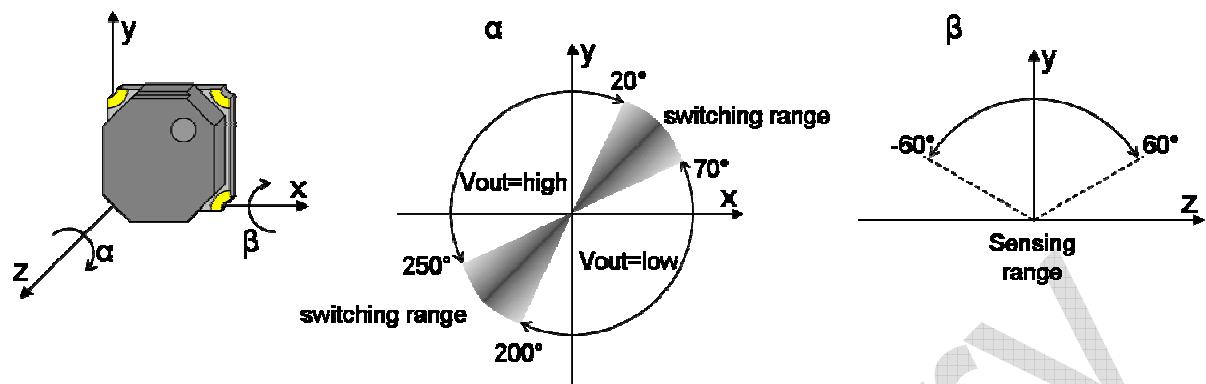


Figure 1: Erfassungscharakteristik
Detecting characteristics

Blockdiagramm Block diagram

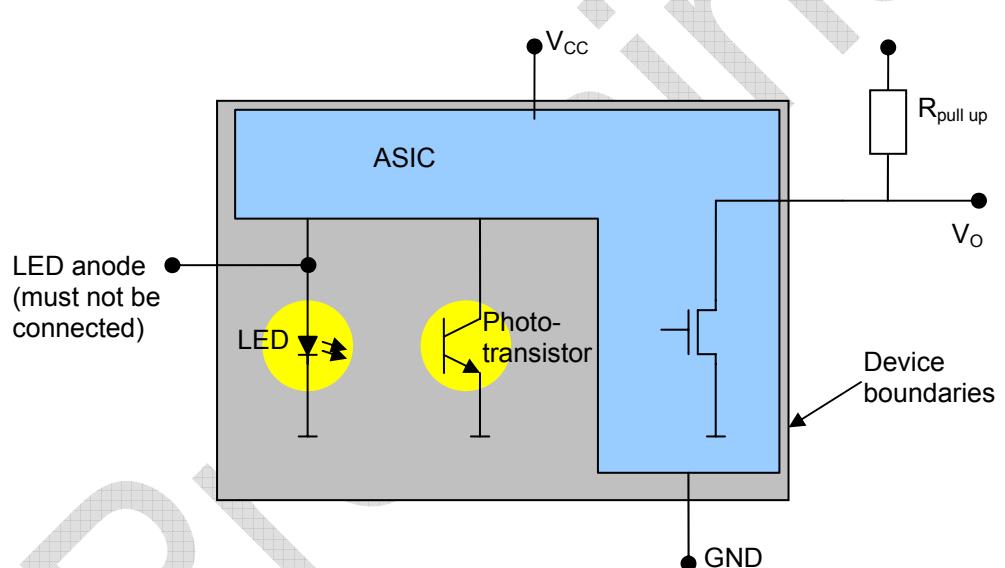


Figure 2: Blockdiagramm (empfohlener Pull-Up-Widerstand $R_{\text{pull up}} = 10\text{k}\Omega \dots 100\text{k}\Omega$)
Block diagram (recommended Pull up resistance $R_{\text{pull up}} = 10 \text{ k}\Omega \dots 100\text{k}\Omega$)

Startverhalten und Ablaufdiagramm

Start-up behavior and Timing diagramm

Der Ausgang ist immer hochohmig, wenn an V_{CC} keine Spannung angeschlossen ist. Wenn die Versorgungsspannung $V_{CC,start}$ erreicht, bleibt der Ausgang für $60 \text{ ms} < t_{start} < 120 \text{ ms}$ auf „low“. Anschließend findet etwa alle 90 ms eine Messung der Orientierung statt, und der Ausgang wird entsprechend geschalten.

The Output is always high ohmic when voltage at V_{CC} is not connected. When supply voltage reaches $V_{CC,start}$ the sensor output stays low for $60 \text{ ms} < t_{start} < 120 \text{ ms}$. Subsequently approx. every 90 ms the orientation is measured and the output is set accordingly.

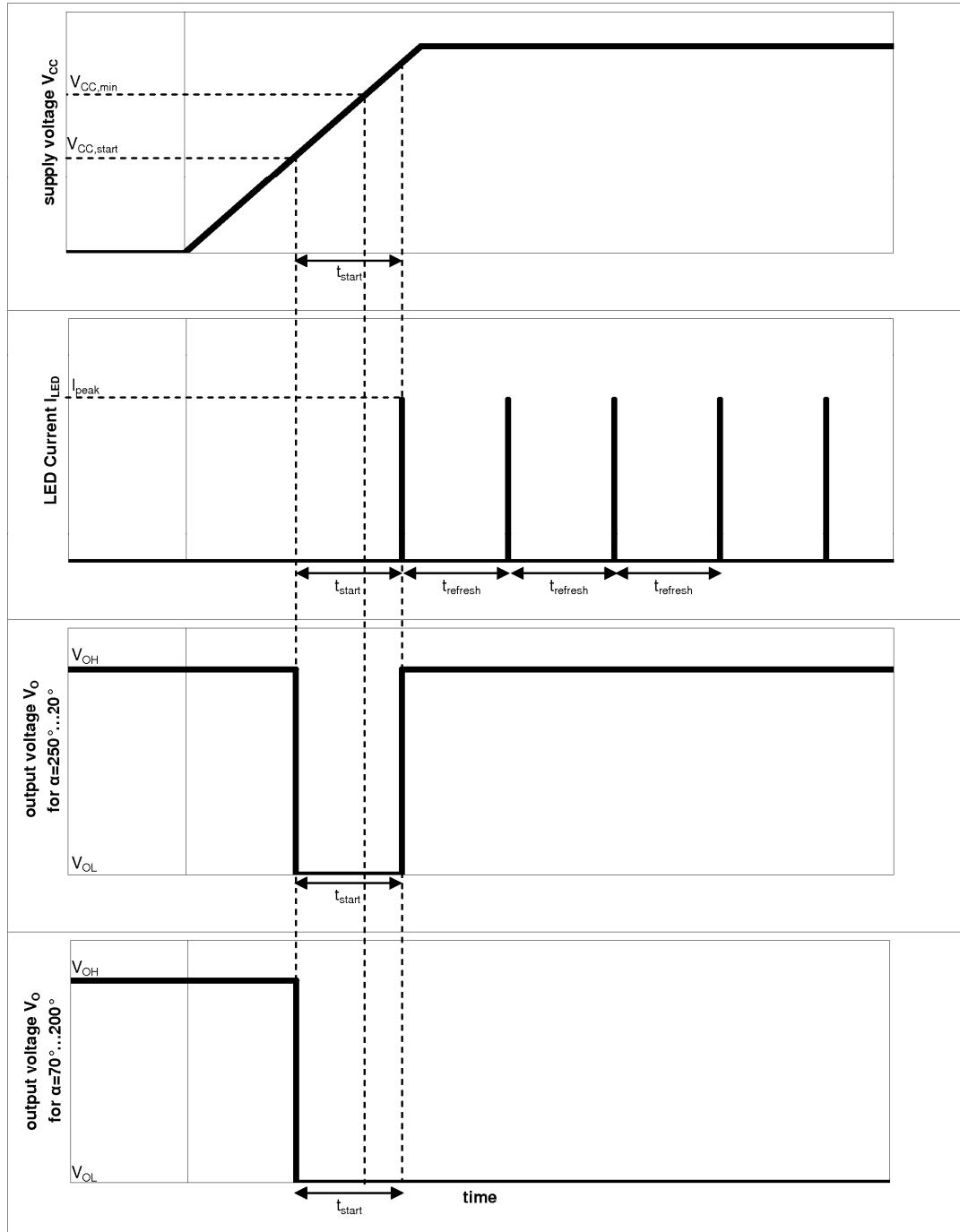


Figure 3: Startverhalten und Ablaufdiagramm des Sensors /
Start-up behavior and Timing diagramm of sensor.

Gehäuseabmessungen und Pinbelegungen Package outlines and pin assignment

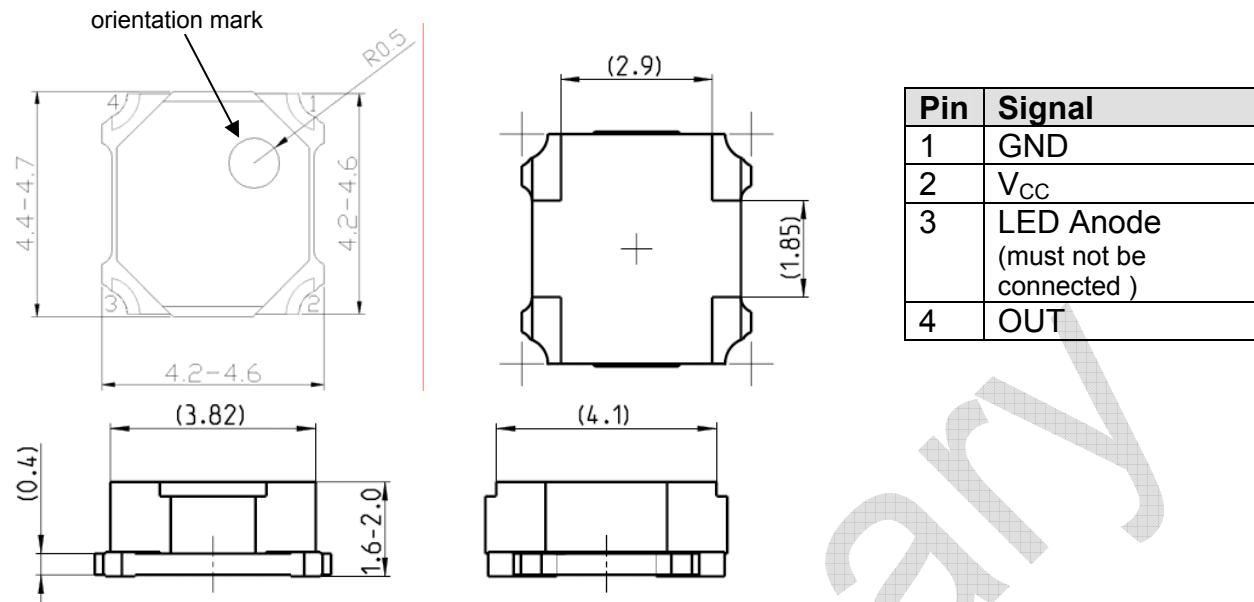


Figure 4: Maßzeichnung (Abmessungen in mm)
Package Outlines (Dimensions in mm)

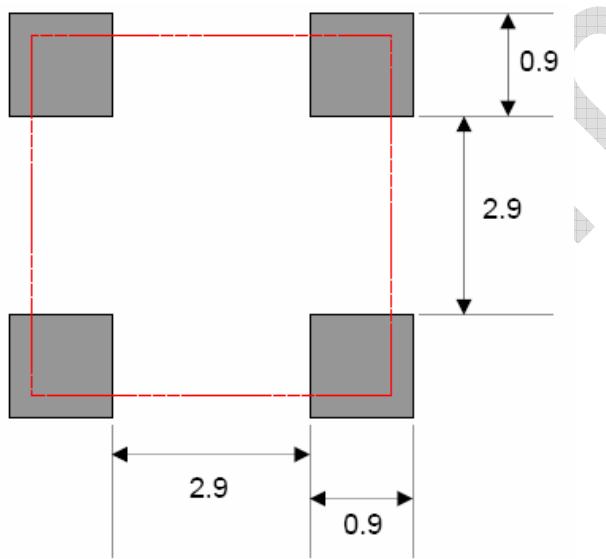


Figure 5: Empfohlenes Lötpaddesign (Maße in mm)
Recommended Solder pad layout (Dimensions in mm)

Gurtverpackung Taping

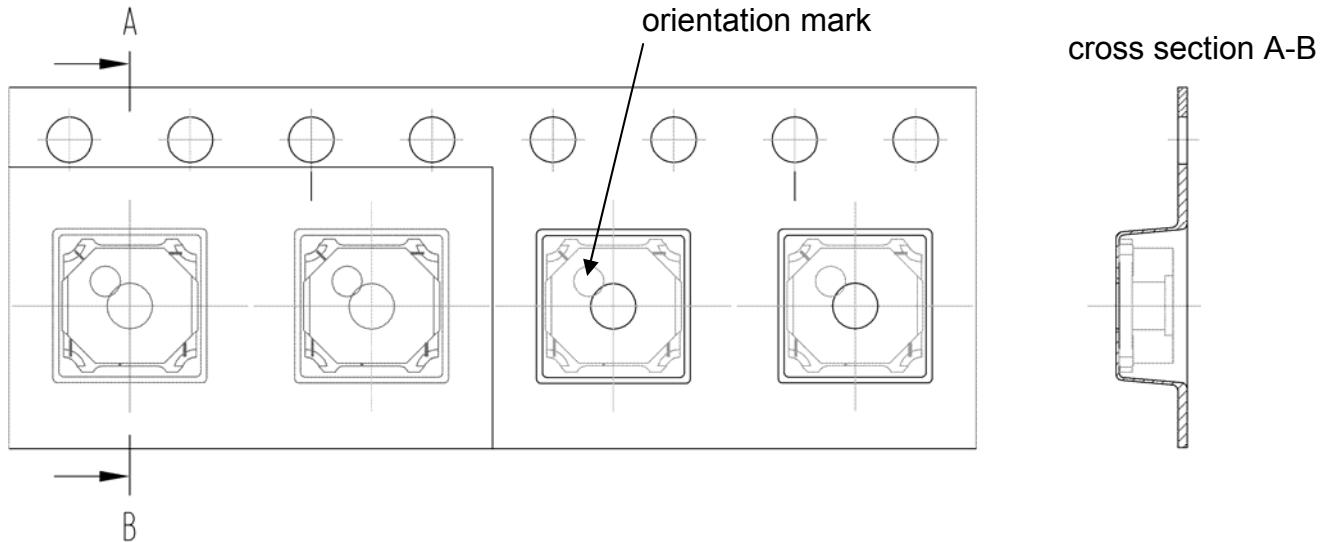


Figure 6: Gurtung, Polarität und Lage
Method of taping, polarity and orientation

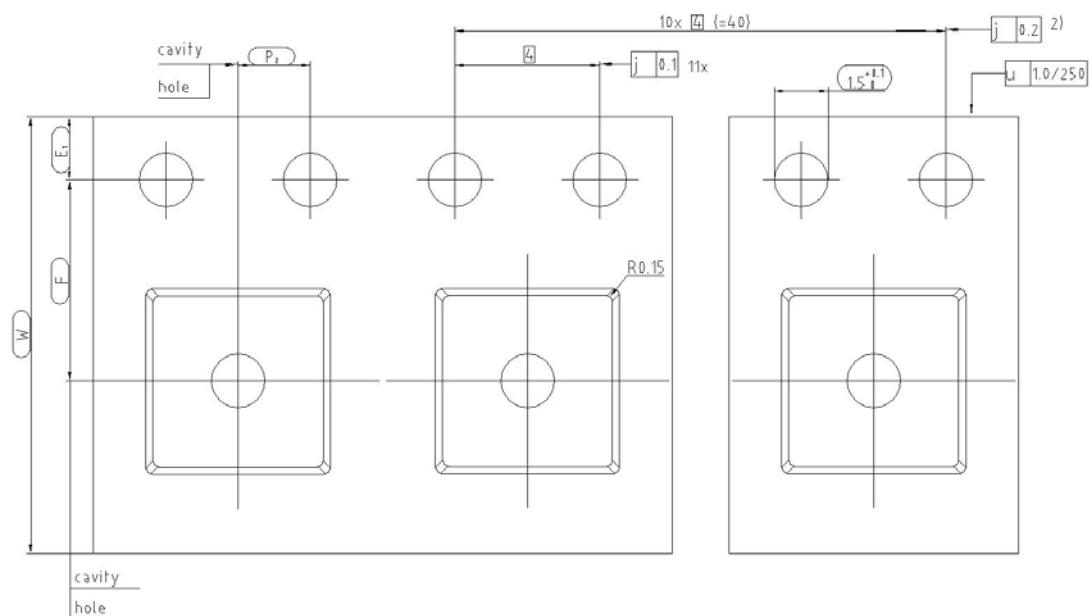


Figure 7: Gurtabmessungen
Tape dimensions

Gurtabmessungen in mm
Tape dimensions in mm

| A0 | B0 | D1 | E1 | F | K0 | P2 | T | W |
|------|-----|-----|------|-----|------|----|----------------|----|
| 4.85 | 4.7 | 1.5 | 1.75 | 5.5 | 2.25 | 2 | 0.3 ± 0.05 | 12 |

Lötbedingungen Soldering Conditions

Preconditioning acc. to JEDEC Level 4

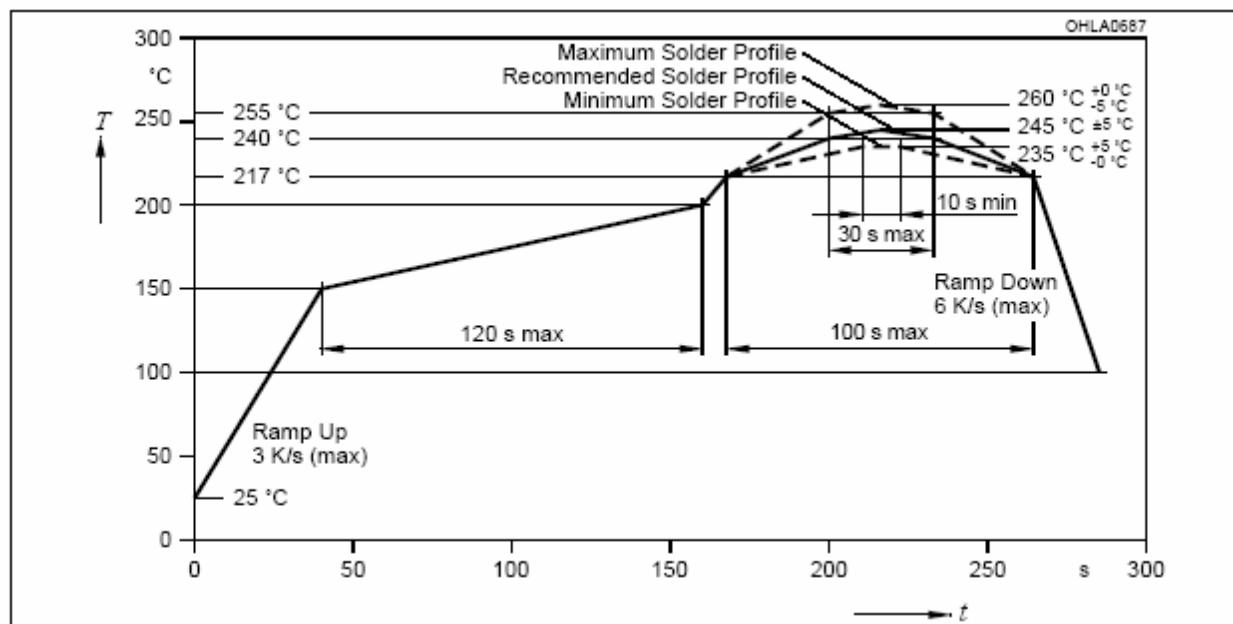


Figure 8: Temperaturprofil für IR-Löten (Der Sensor darf nach dem Löten nicht gewaschen werden.)
Temperature profile for IR-soldering (Do not wash the sensor after soldering.)